

บันทึกการเข้าร่วม
สถาบันสหวิทยาการดิจิทัลและหุ่นยนต์
เรื่อง การใช้หุ่นยนต์ NACHI ขั้นพื้นฐาน

วันที่ 20 กุมภาพันธ์ 2563

เผยแพร่ใน สถาบันสหวิทยาการดิจิทัลและหุ่นยนต์

ผู้เล่า	รายละเอียดของเรื่อง	สรุปความรู้ที่ได้
นาย จิระเดช สายสูโชค วิศวกร สถาบันสหวิทยาการ ดิจิทัลและหุ่นยนต์	จากที่ได้รับความรู้ เรื่อง การใช้หุ่นยนต์ Nachi ขั้นพื้นฐาน ความเป็นจริงแล้วหุ่นยนต์ มีรูปร่างหล่ายลักษณะมากมาย หุ่นยนต์บาง ประเภทอาจจะมีแค่ก้านโยงประกอบกันเป็น แขนกลเพื่อใช้ในการหยับจับ สิ่งของต่างๆ หรือในบางประเภทอาจจะอยู่ในรูปแบบของ ยานพาหนะเช่น รถ หรือเครื่องบินก็ได้ เช่นกัน เดิมที่นั้นหุ่นยนต์จะทำงานได้อย่างจำกัด ภายใต้คำสั่งของมนุษย์ ตั้งแต่งานขนาดเล็ก ที่ต้องการความเที่ยงตรงสูงไปจนถึงการยก วัตถุน้ำหนักมาก ทั้งในอุตสาหกรรมการ ประกอบและการเชื่อม หุ่นยนต์ของ Nachi เปิดมิติใหม่ให้กับโรงงานผลิตทั่วโลกด้วย ประสิทธิภาพความเร็วที่เหนือกว่า และจะ ยังคงพัฒนาต่อไปอย่างไม่หยุดยั้งตามความ ต้องการของลูกค้า เพื่อตอบโจทย์ความท้า ทายของวงการอุตสาหกรรมทั่วโลก	ใช้ทดลองการใช้งานการเขียน โปรแกรม simulated ควบคุม หุ่นยนต์ และเขียนคำสั่งให้หุ่นยนต์ ทำงาน

การนำองค์ความรู้มาพัฒนาการปฏิบัติงานจริงของหน่วยงานอย่างเห็นผลเป็นรูปธรรม

องค์ความรู้เรื่อง การใช้หุ่นยนต์ NACHI ขั้นพื้นฐาน

โดย นาย จิระเดช สายสุโขค สังกัด สาขาวิชาการดิจิทัลและหุ่นยนต์

องค์ความรู้พื้นฐานในเรื่องใด (ตอบได้มากกว่า 1 เรื่อง)

พัฒนาบุคลากร พัฒนาหน่วยงาน พัฒนามหาวิทยาลัย อื่น ๆ โปรดระบุ

วัน/เดือน/ปี ที่นำองค์ความรู้มาพัฒนาการปฏิบัติงาน วันที่ 20 กุมภาพันธ์ 2563

การนำองค์ความรู้ไปปฏิบัติงานและผลการดำเนินงานอย่างเป็นรูปธรรม

นาย จิระเดช สายสุโขค สถาบันสาขาวิชาการดิจิทัลและหุ่นยนต์ ได้นำองค์ความรู้ในการอบรมการใช้งานหุ่นยนต์ NACHI ขั้นพื้นฐาน มาถ่ายทอดความรู้ให้ นายปฐมพงษ์ จำรงค์พันธ์ ช่วยในการแนะนำและฝึกปฏิบัติในการทำงานของหุ่นยนต์ NACHI

หลักฐานการนำองค์ความรู้มาพัฒนาการปฏิบัติงานจริงของหน่วยงาน

- ภาพการสอนใช้งานหุ่นยนต์ NACHI ขั้นพื้นฐาน ในห้องปฏิบัติการของสถาบันฯ อาคารอเนกประสงค์ ชั้น 3 มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร
- ภาพการจัดกิจกรรมถ่ายทอดองค์ความรู้ต่างๆในเรื่องของเทคโนโลยีดิจิทัลและหุ่นยนต์

<http://diri.rmutp.ac.th/>

ภาพประกอบ

การถ่ายทอดองค์ความรู้ภายในหน่วยงานสถาบันสาขาวิชาการดิจิทัลและหุ่นยนต์

